



SERVOCOMANDI PER VALVOLE 600 N

SE6

APPLICAZIONE

Servocomandi elettrici per il controllo delle valvole VFS/VFSF. L'accoppiamento alla valvola viene fatto senza l'ausilio di alcun utensile. Dopo aver messo in tensione l'apparecchiatura non è necessaria alcuna taratura, il servomando è auto-adattabile (modello proporzionale). Il servocomando è dotato di comando manuale utilizzando una chiave esagonale.

Il servocomando è dotato di un dispositivo di limitazione di coppia, per spegnere il motore quando raggiunge il fine corsa. SE6M24 ha in aggiunta un segnale di feedback. Un LED interno indica lo stato del servocomando: adattamento, regolazione, fine corsa, errore.

Servocomandi per valvole tipo VFS/VFSF

MODELLO	FORZA N	CORSA mm	ALIMENTAZIONE Vca 50/60 HZ	AZIONE	ASSORBIMENTO VA
SE6M24	600	16.5	24 ± 10%	modulante 0...10 Vcc 4...20 mA	6.0
SE6F24	600	16.5	24 ± 10%	2, 3 punti (flottante)	5.0
SE6F24S	600	16.5	24 ± 10%	2, 3 punti (flottante)	5.0
SE6F230	600	16.5	110...240 ± 10%	2, 3 punti (flottante)	8.0
SE6F230S	600	16.5	110...240 ± 10%	2, 3 punti (flottante)	8.0

Accessori	
	ADV1 - adattatore per valvole Industrietechnik serie 2S e 3S (corpo grigio, modello obsoleto)
	ADV2 - adattatore per valvole Industrietechnik serie 2S- e 3S- (corpo nero, modello obsoleto)
	ADV3 - adattatore per valvole Controlli serie VMB/VSB

S modelli con 2 microinterruttori ausiliari 230 Vca 3A.

CARATTERISTICHE TECNICHE

Alimentazione:
 - SE6M24 24 Vca ± 10% 50/60 Hz
 - SE6F24 24 Vca ± 10% 50/60 Hz
 - SE6F230 110...240 Vca ± 10% 50/60 Hz

Portata contatti ausiliari: 3(I) A 230 Vca
Tempo di corsa: circa 80 sec.
Comando manuale: tramite chiave esagonale da 3 mm
Azione: diretta/inversa selezionabile tramite jumper
Temp. di lavoro: 0...50 °C
Umidità d'impiego: 10...90 % u.r. (senza condensa)
Stoccaggio: -20...70 °C
 < 95% u.r.

Collegamenti elettrici: cavo sezione 1 mm² lunghezza 1 m
Coperchio: policarbonato opaco
Fondale: PA6 V0
Staffa: PA6 30 GF V0
Max temp. di lavoro: -30/+140 °C (staffa)
Carico di rottura in trazione: 1500kg/cm² (staffa)
Gradi di protezione: IP54, classe II (SE6F230), classe III (SE6M24, SE6F24)

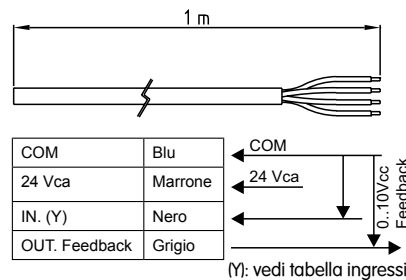
Dimensioni: 112 x 85 x 148 mm
Peso: 470 g

SE6M24:

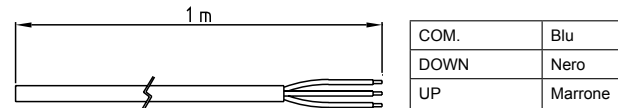
INGRESSI (Y)	R _{in}
0...10 Vcc	~ 65 kOhm
0...4 Vcc	~ 65 kOhm
6...10 Vcc	~ 65 kOhm
2...10 Vcc	~ 65 kOhm
4...20 mA	~ 500 Ohm

COLLEGAMENTI ELETTRICI

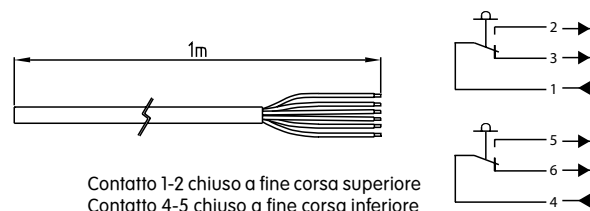
SE6M24



SE6F24(S) - SE6F230(S)



microinterruttori ausiliari per modelli SE6F24S - SE6F230S



INDICAZIONE A LED (INTERNO)

Verde con lampeggio lento:	motore in addattamento, ricerca posizione superiore (SE6M24).
Rosso con lampeggio lento:	motore in addattamento, ricerca posizione inferiore (SE6M24).
Verde con lampeggio rapido:	motore in regolazione, in direzione superiore .
Rosso con lampeggio rapido:	motore in regolazione, in direzione inferiore.
Verde acceso:	motore a fine corsa superiore o in fase di raggiungimento fine corsa superiore (SE6M24).
Rosso acceso:	motore a fine corsa inferiore o in fase di raggiungimento fine corsa inferiore (SE6M24).

Aranzone acceso: impossibilità di eseguire la corsa (condizione di errore). Il motore eseguirà 3 tentativi di sblocco e 3 tentativi di riadattamento (SE6M24).

Aranzone lampeggiante: i tentativi di sblocco di cui sopra non sono andati a buon fine (condizione di errore permanente). Possibile guasto nella valvola o nell'attuatore (SE6M24).

Rosso e verde lampeggiante: configurazione jumper non corretta (SE6M24)

Tutti spenti: posizione di regolazione raggiunta

Lampeggio lento: 2 lampeggi / secondo

Lampeggio veloce: 8 lampeggi / secondo

AZIONE DIRETTA / INVERSA SE6M24

In azione diretta, applicando una tensione di 0 V, l'albero raggiunge la posizione superiore (via A - AB chiusa). Applicando 10 V, l'albero raggiunge la posizione inferiore (via A - AB aperta).

In azione inversa viene invertita la logica di funzionamento.

Il servomotore viene fornito da fabbrica ad azione diretta con campo lavoro 0...10 V.

INGRESSI	J1	J2	J3	J5	J4
0...10 Vcc					
0...4 Vcc					
6...10 Vcc					
2...10 Vcc					
4...20 mA					
AZIONE DIRETTA					
AZIONE INVERSA					

jumper (ponte) assente

jumper (ponte) presente

Autoadattamento (solo per SE6M24):

Alla prima accensione è necessario eseguire l'autoadattamento alla valvola, per eseguire tale operazione è necessario che il motore sia connesso alla valvola e alimentato.

Per avviare la procedura togliere il coperchio, premere il pulsante (fig. 1) fino a che il motore si avvia (led lampeggiante rosso), rilasciare il pulsante.

In questa fase il motore spinge l'albero di comando verso il basso in modo da eseguire l'aggancio automatico allo stelo della valvola. Eseguita tale operazione, il motore ritrae l'albero di comando (led lampeggiante verde) fino a raggiungere la completa chiusura della valvola. I due punti valvola, completamente aperta e chiusa sono memorizzati e utilizzati in fase di regolazione. Qualora il motore venga smontato dalla valvola, è necessario ripetere la procedura.

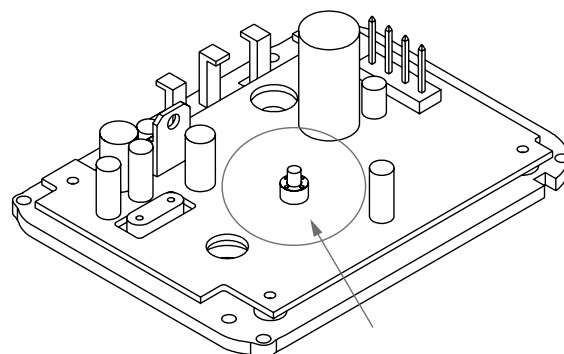


fig. 1

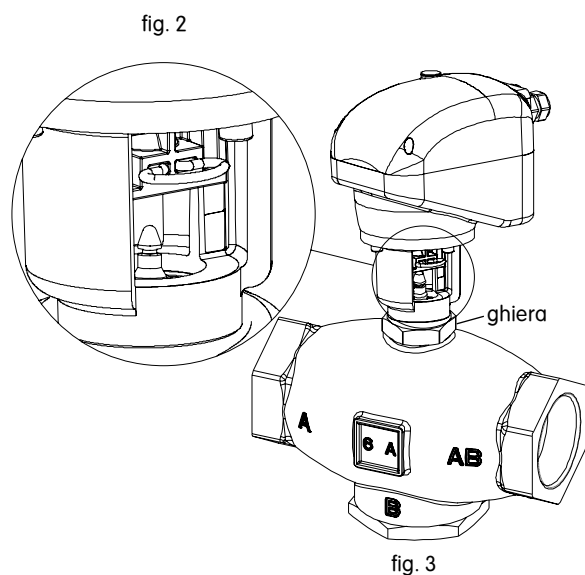
Montaggio

Assicurarsi che la clips di aggancio automatico, sia completamente inserita nella sede fig. 2 / fig. 4 e che l'albero del motore sia in posizione retratta.

Appoggiare il motore sulla valvola e avvitare l'apposita ghiera, presente sul corpo valvola fig. 3.

Alimentare il motore (vedi par. autoadattamento) per eseguire l'aggancio automatico allo stelo della valvola.

Per smontare il motore, posizionare l'albero alla battuta inferiore, togliere la clip, svitare la ghiera di fissaggio e estrarre il motore in senso verticale.

**Regolazione microinterruttori:**

Portare l'albero del motore in posizione inferiore. Posizionare le 2 camme nel punto di commutazione dei microinterruttori (camme perpendicolari ai microinterruttori, fig. 5). Portare l'albero del motore in posizione superiore. Posizionare la camma 1 nel punto di commutazione del microinterruttore superiore (camma perpendicolare al microinterruttore superiore, fig. 6) prestando attenzione a non spostare la camma 2.

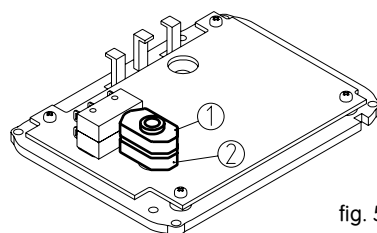


fig. 5

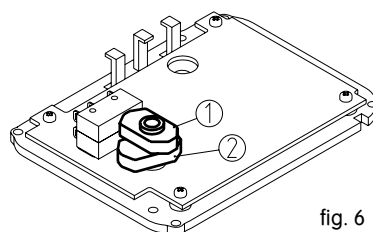


fig. 6

Nota: i microinterruttori sono utilizzabili per il solo rilevamento dei punti di fine corsa della valvola. I microinterruttori non possono essere tarati a punti intermedi alla corsa della valvola.

Comando manuale:

Per comandare manualmente l'apertura o la chiusura della valvola, è necessario aprire il tappino fig. 4, inserire una chiave a brugola da 3mm, premere verso il basso e girare, in senso orario, per estrarre l'albero del motore e in senso antiorario per retrainarlo. Tale operazione va eseguita a motore non alimentato!

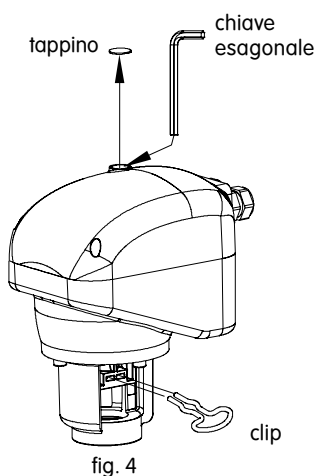


fig. 4

DIMENSIONI D'INGOMBRO (mm)